

Ipari robottechnika.

Hét	Előadás	Óra- szám	Dátum	Gyakorlat	Óra- szám	Dátum
36.	Robot fogalma, fejlődése, alkalmazási területei	1	09.06.	Ipari robotok programozása	1	09.08.
37.	A robotrendszer komponensei, robotok csoportosítása	1	09.13.	SCORBOT ER 4 ipari robot bemutatása	1	09.15.
38.	Robotok felépítése	1	09.20.	Robo Cell programozási felület bemutatása	1	09.22.
39.	Robotirányító rendszerek	1	09.27.	Robotcella nézeteinek beállítása, robot mozgatása	1	09.29.
40.	Robotok szabadságfokai.	1	10.04.	Robot pozíciók felvétele HOME helyzet	1	10.06.
41.	Robot hajtások, mozgástér	1	10.11.	Abszolút, relatív pozíciók felvétele	1	10.13.
42.	Robotok működtető elemei (Végrehajtók)	1	10.18.	Csukló koordináta rendszer	1	10.20.
43.	Útmérő rendszerek	1	10.25.	Derékszögű koordináta rendszer	1	10.27
44.	Robotok megfogó szerkezetei	1	.	Robot mozgatása derékszögű koordináta rendszerben	1	11.03.
45.	Robotok megfogó szerkezetei	1	11.08.	Robotprogramok készítése, futtatása	1	11.10.
46.	Pontvezérlés, pályamenti vezérlés, interpolációk	1	11.15.		1	11.17.
47.	Pontvezérlés, pályamenti vezérlés, interpolációk	1	11.22.		1	11.24.
48.	Rugalmas gyártórendszerek FMS..	1	11.29.	Zárthelyi megírása,	1	12.1.
49.	Összefoglalás	1	12.06.	Alkalmazástechnikai feladatok leadása	1.	12.08

## **FOGLALKOZÁSI TERV**

Tanítási hetek száma: 14  
Előadás: heti 1 óra, félévi 14 óra  
Előadó: Ferenczi Ildikó

A tantárgy kredit értéke: 2  
Gyakorlat: heti 1 óra, félévi 14 óra  
Gyakorlat vezető: Ferenczi Ildikó

**Számonkérés formája:** gyakorlati jegy  
**Zárthelyi dolgozatok száma:** 1  
**Alkalmazási feladatok száma:** 1

A megíratás időpontja: 48. hét

### **A szorgalmi időszak követelményei:**

A félév elismerés feltétele min 51 pont elérése az alábbiak szerint:

-1 db. zárthelyi dolgozat	50 pont
- 1db alkalmazási feladat	50-pont

Nyíregyháza, 2016. szeptember 1.

Dr. Ormos László  
tantárgyfelelős

Ferenczi Ildikó  
a tárgy előadója

Dr. Sikolya László  
tanszékvezető